

АВТОГИДРОПОДЪЕМНИК ГАЗОН NEXT

C42R33-106B-05-I14-49-00-000

0,00 ₽*

Доступные цвета: Белый (1 слой); Чёрный (1 слой);



ОСНОВНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

⚖ Полная масса
8700

DRIVE Тип привода
4x2

ОПЦИИ

ПРЕДПУСКОВОЙ ПОДОГРЕВАТЕЛЬ-ОТОПИТЕЛЬ ДВИГАТЕЛЯ

Включено

ПРОТИВОТУМАННЫЕ ГАЛОГЕННЫЕ ФАРЫ

Включено

УТЕПЛИТЕЛЬ РАДИАТОРА

Включено

ПОДОГРЕВ БОКОВЫХ ЗЕРКАЛ ЗАДНЕГО ВИДА

Включено

ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЙ ЖИДКОСТНЫЙ ОТОПИТЕЛЬ

Включено

ПОДРЕССОРЕННОЕ СИДЕНИЕ ВОДИТЕЛЯ "ЛЮКС" С ПОДОГРЕВОМ

Включено

ДИСТАНЦИОННЫЙ ПРИВОД УПРАВЛЕНИЯ КОРОБКОЙ ПЕРЕДАЧ

Включено

2 DIN МАГНИТОЛА

Цена по запросу

КОЛЕСА УМЕНЬШЕННОГО ДИАМЕТРА 19,5"

Цена по запросу

ХАРАКТЕРИСТИКИ

ДВИГАТЕЛЬ

Тип топлива	Наименование двигателя
дизель	ЯМЗ 53445
Объем двигателя, куб. см	Мощность двигателя, л.с.
4433	169
Крутящий момент, Н*м	Экологический класс
662	евро-3

ПРИВОД

Тип привода
4x2

ТОРМОЗНАЯ СИСТЕМА

Основной тормоз
пневматический двухконтурный привод с разделением по осям, с АБС, с системой электронного контроля устойчивости, передние и задние тормозные механизмы дискового типа

МАССА

Полная масса, кг
8700

ТРАНСМИССИЯ

КПП
5МКПП

СЕРВИСНАЯ ИНФОРМАЦИЯ

Гарантия по времени, лет или по пробегу, тыс. км
3 года или 200 000 км.

ОБЩЕЕ

Категория транспортного средства

N2 - Транспортные средства, предназначенные для перевозки грузов и имеющие технически допустимую максимальную массу более 3,5 т, но не более 12 т

НАДСТРОЙКИ

Производитель

сторонние доработчики

ТИПО КОНСТРУКЦИИ

Конструкция рабочего оборудования

Телескопический (стрела над кабиной)

ХАРАКТЕРИСТИКИ АГП

Модель АГП

ЗЭМС ПСС-131.24Э

Рабочая высота подъема, м

24

Угол поворота рабочей платформы, град., не более

180

Угол поворота стрелы, град.

370

Угол поворота люльки, град.

+/- 90

Площадь рабочей платформы, м²

1

Размеры рабочей платформы (ДхШхВ), м

1,4x0,7x1,1

Количество людей в рабочей платформе, чел.

2

ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ИНФОРМАЦИЯ

Прочее

Электроизоляция 2000В. Система предохраниения выносными опорами от самопроизвольного выдвижения. Аварийная остановка и пуск двигателя из пультов на поворотной раме и рабочей платформе. 8 индуктивных датчиков отслеживания транспортного и рабочего положения опор. Сигнализатор транспортного положения откидных опор в кабине шасси. Управление с пультов управления на поворотной раме и на рабочей платформе. Система аварийного опускания люльки осуществляется ручным насосом. Насос аварийного складывания стрелы в транспортное положение. Система ограничения зоны обслуживания тензодатчиками. Система гидравлического выравнивания люльки. Указатель угла наклона подъемника. Счетчик моточасов. Подача звукового сигнала из всех пультов. Проблесковый маячок. Подкладки под выносные опоры. Ящик под подкладки напорном основании. Анемометр. Переговорное устройство

Способ управления

Гидравлический от КОМ.